

Изчисляване на приблизителните коти на реперите.

Контрол на свободните членове							
От	I	H(i)	към K	H(k)	DH(ik)	F(ik)	Fdop
пт1609		111.2727	пт13	109.9702	-1.3025	0.0000	0.0430
пт1609		111.2727	пт14	113.2770	2.0043	0.0000	0.0467
пт1583		98.0811	пт18	98.2074	0.1263	0.0000	0.0432
пт1559		117.1351	пт16	121.6812	4.5461	0.0000	0.0332
пт1559		117.1351	пт1560	105.0828	-12.0282	-0.0241	0.0984
пт1560		105.0828	пт17	99.0569	-6.0259	0.0000	0.0433
пт1557		130.4048	пт16	121.6812	-8.7240	0.0003	0.0463
пт1557		130.4048	пт1618	121.1623	-9.2403	-0.0022	0.0791
пт1557		130.4048	пт1619	125.0657	-5.3445	0.0054	0.0634
пт1618		121.1623	пт1614	117.1723	-3.9900	0.0000	0.0563
пт1618		121.1623	пт1619	125.0657	3.8930	0.0104	0.0593
пт14		113.2770	пт15	115.9678	2.6908	0.0000	0.0698
пт17		99.0569	пт18	98.2074	-0.8739	0.0244	0.0616
пт12		107.7595	пт13	109.9702	2.2107	0.0000	0.0722
пт15		115.9678	пт1614	117.1723	1.2155	-0.0110	0.0274
пт11		104.3114	пт12	107.7595	3.4481	0.0000	0.0773
пт10		104.5275	пт11	104.3114	-0.2161	0.0000	0.0569
пт9		107.6643	пт10	104.5275	-3.1368	0.0000	0.0477
пт8		110.2117	пт9	107.6643	-2.5474	0.0000	0.0956
пт7		113.6000	пт8	110.2117	-3.3883	0.0000	0.0894
пт7		113.6000	тт45	135.6650	22.0651	0.0000	0.1964
пт6		112.3286	пт7	113.6000	1.2714	0.0000	0.0658
пт5		110.8090	пт6	112.3286	1.5196	0.0000	0.0610
пт4		109.2653	пт5	110.8090	1.5436	0.0000	0.0415
пт3		108.5716	пт4	109.2653	0.6938	0.0000	0.0700
пт2		108.6880	пт3	108.5716	-0.1164	0.0000	0.0487
пт1		107.7424	пт2	108.6880	0.9455	0.0000	0.0569